

Theoretische Informatik II

Einheit 6.5

Komplexitätsklassen jenseits von \mathcal{NP}



1. Polynomieller Platz
2. Die Polynomialzeit-Hierarchie
3. Hierarchiesätze

- **Es gibt wichtige Platzkomplexitätsklassen**
 - **LOGSPACE**: logarithmischer Platzverbrauch der Berechnung (!)
 - **PSPACE** Platzverbrauch polynomiell relativ zur Größe der Eingabe
- **Es gibt “extrem schwere” Probleme**
 - **EXPTIME / EXPSPACE**: exponentieller Zeit-/Platzbedarf
Rechenzeit und Platzverbrauch sind nicht mehr handhabbar
- **Für viele Klassen gibt es Komplementärklassen**
 - **co-NP**: Probleme, deren Komplement in \mathcal{NP} liegt
 - **co-NPSPACE**: Probleme mit Komplement in $\mathcal{NPSPACE}$
 - Problem liegt nicht notwendigerweise selbst in \mathcal{NP} (bzw. $\mathcal{NPSPACE}$)
- **Die theoretischen Fragestellungen sind ähnlich**
 - Welche Klassen sind in welchen enthalten (echte Teilmengenbeziehung?)
 - Gibt es in einer Klasse \mathcal{C} schwerste (“**C-vollständige**”) Probleme

PSPACE: POLYNOMIELLER PLATZVERBRAUCH

- *PSPACE* umfaßt die Klasse \mathcal{NP}
 - Eine TM liest in Polynomzeit nur polynomiell viele Bandzellen
 - *PSPACE*-Probleme sind i.a. noch schwerer als \mathcal{NP} -Probleme
 - Viele strategische 2-Personen Spiele brauchen polynomiellen Platz
 - Es ist nicht sicher, ob $\mathcal{NP} \neq PSPACE$ (oder $\mathcal{P} \neq PSPACE$) gilt

PSPACE: POLYNOMIELLER PLATZVERBRAUCH

- *PSPACE* umfaßt die Klasse \mathcal{NP}
 - Eine TM liest in Polynomzeit nur polynomiell viele Bandzellen
 - *PSPACE*-Probleme sind i.a. noch schwerer als \mathcal{NP} -Probleme
 - Viele strategische 2-Personen Spiele brauchen polynomiellen Platz
 - Es ist nicht sicher, ob $\mathcal{NP} \neq PSPACE$ (oder $\mathcal{P} \neq PSPACE$) gilt
- Gibt es ein *PSPACE* $\stackrel{?}{=} NPSPACE$ Problem?

PSPACE: POLYNOMIELLER PLATZVERBRAUCH

- *PSPACE* umfaßt die Klasse \mathcal{NP}

- Eine TM liest in Polynomzeit nur polynomiell viele Bandzellen
- *PSPACE*-Probleme sind i.a. noch schwerer als \mathcal{NP} -Probleme
- Viele strategische 2-Personen Spiele brauchen polynomiellen Platz
- Es ist nicht sicher, ob $\mathcal{NP} \neq PSPACE$ (oder $\mathcal{P} \neq PSPACE$) gilt

- Gibt es ein *PSPACE* $\stackrel{?}{=} NPSPACE$ Problem?

Es gilt $NPSPACE(f) \subseteq SPACE(f^2)$, falls $f \in \Omega(\log_2 n)$ (Satz von Savitch)

- Simulation mit Speicherung der Alternativen (§4.1) zu platzaufwendig
- Teste $\kappa_\alpha \vdash^t \kappa_\omega$ (für maximales $t=2^{c \cdot f(n)}$) durch “binäre Tiefensuche”
(um $\kappa_1 \vdash^t \kappa_2$ zu zeigen, prüfe $\kappa_1 \vdash^{t \div 2} \kappa$ und $\kappa \vdash^{t \div 2} \kappa_2$)
- Platzverbrauch des Rekursionsstacks ist $\mathcal{O}(f(n)^2)$
- Zeitaufwand der Simulation ist exponentiell höher als bei der NTM

Es folgt $PSPACE = NPSPACE$

HMU §11.2.3

PSPACE-VOLLSTÄNDIGKEIT

- **\mathcal{C} -Vollständigkeit allgemein:** “die schwersten in Klasse \mathcal{C} ”
 - L ist \mathcal{C} -vollständig, falls $L \in \mathcal{C}$ und $L' \leq_p L$ für alle $L' \in \mathcal{C}$

PSPACE-VOLLSTÄNDIGKEIT

- ***C*-Vollständigkeit allgemein:** “die schwersten in Klasse *C*”
 - *L* ist *C*-vollständig, falls $L \in C$ und $L' \leq_p L$ für alle $L' \in C$
- **Wie zeigt man *PSPACE*-Vollständigkeit?**
 - Codiere Berechnungen von DTMs, die polynomiellen Platz brauchen
 - Sprache: komplexer als *SAT*, aber mit deterministischer Natur
 - Kandidat: Wahrheit geschlossener quantifizierter boolescher Formeln

PSPACE-VOLLSTÄNDIGKEIT

- **\mathcal{C} -Vollständigkeit allgemein: “die schwersten in Klasse \mathcal{C} ”**
 - L ist \mathcal{C} -vollständig, falls $L \in \mathcal{C}$ und $L' \leq_p L$ für alle $L' \in \mathcal{C}$
 - **Wie zeigt man PSPACE-Vollständigkeit?**
 - Codiere Berechnungen von DTMs, die polynomiellen Platz brauchen
 - Sprache: komplexer als SAT , aber mit deterministischer Natur
 - Kandidat: Wahrheit geschlossener quantifizierter boolescher Formeln
 - **Erweitere Aussagenlogik um boolesche Quantoren**
 - Aussagenlogische Variablen P, Q, R, \dots , Konstante t und f
 - Formeln $\neg F, E \wedge F, E \vee F, E \Rightarrow F, (\forall P)F, (\exists P)F$
 - Wert von $(\forall P)F$ entspricht dem von $F[t/P] \wedge F[f/P]$
 - Wert von $(\exists P)F$ entspricht dem von $F[t/P] \vee F[f/P]$
 - Wert anderer Formeln wie in gewöhnlicher Aussagenlogik
 - $(\forall P)(\exists Q) [(P \vee Q) \wedge (\neg P \vee \neg Q)]$ ist wahr (Wert 1)
 - $(\exists Q)(\forall P) [(P \vee Q) \wedge (\neg P \vee \neg Q)]$ ist falsch (Wert 0)
- QBF** ist die Menge der geschlossenen QB-Formeln mit Wert 1

QBF IST *PSPACE*-VOLLSTÄNDIG

- *QBF* ∈ *PSPACE*

- Auswerten aussagenlogischer Formeln braucht linearen Platz
- $(\forall P)F = F[t/P] \wedge F[f/P]$ und $(\exists P)F = F[t/P] \vee F[f/P]$
werden kaskadisch ausgewertet
- Gesamtbedarf, einschließlich Zwischenspeicherung, ist quadratisch

QBF IST PSPACE-VOLLSTÄNDIG

• $QBF \in PSPACE$

- Auswerten aussagenlogischer Formeln braucht linearen Platz
- $(\forall P)F = F[t/P] \wedge F[f/P]$ und $(\exists P)F = F[t/P] \vee F[f/P]$ werden kaskadisch ausgewertet
- Gesamtbedarf, einschließlich Zwischenspeicherung, ist quadratisch

• Für alle $L \in PSPACE$ gilt $L \leq_p QBF$ HMU §11.3.4

- Codiere Bandzellen und Konfigurationen wie im Satz von Cook
- Beschreibe Formeln $F_{\kappa_1, \kappa_2, t}$ für die Aussage $\kappa_1 \vdash^t \kappa_2$
- Zielformel ist $F_{\kappa_\alpha, \kappa_\omega, 2^{c \cdot p(n)}}$, wobei κ_α Anfangskonfiguration, κ_ω Endkonfiguration, $p(n)$ Platzverbrauch, c Alternativen pro Zelle
- Setze $F_{\kappa_1, \kappa_1, 0}$ und beschreibe $F_{\kappa_1, \kappa_2, 1}$ passend zur Tabelle von δ
- Beschreibe $F_{\kappa_1, \kappa_2, t}$ durch eine Darstellung für $(\exists \kappa) F_{\kappa_1, \kappa, t \div 2} \wedge F_{\kappa, \kappa_2, t \div 2}$, die das Entstehen exponentiell großer Formeln vermeidet

$$(\exists \kappa)(\forall \kappa_3)(\forall \kappa_4)[(\kappa_3 \Leftrightarrow \kappa_1 \wedge \kappa_4 \Leftrightarrow \kappa) \vee (\kappa_3 \Leftrightarrow \kappa \wedge \kappa_4 \Leftrightarrow \kappa_2)] \Rightarrow F_{\kappa_3, \kappa_4, t \div 2}$$

- **Strategische 2-Personen Spiele**

- Viele konkrete Beispiele in [Garey/Johnson Seite 254ff](#)
- Spielentscheidungen entsprechen alternierenden QB Formeln
Spieler gewinnt, wenn für jeden Zug des Gegners, ein Zug existiert, so daß für jeden Folgezug des Gegners, ... das Resultat einen Sieg darstellt
- QBF kann als strategisches Spiel beschrieben werden (und umgekehrt)

- **Sprache regulärer Ausdrücke**

- Ist $L(E) = \Sigma^*$ für einen beliebigen regulären Ausdruck über Σ ?

- **In-Place Acceptance**

[Asteroth/Baier §4.5](#)

- Kann eine gegebene DTM jedes Wort w ihrer Sprache mit Platzbedarf $|w|$ akzeptieren?

- **Beweismethodik wie bei \mathcal{NP} -Vollständigkeit**

1. Zeige, daß L in *PSPACE* liegt
2. Zeige $L' \leq_p L$ für ein *PSPACE*-vollständiges Problem L'

co-NP: PROBLEME MIT KOMPLEMENT IN \mathcal{NP}

$$\text{co-}\mathcal{C} := \{ L \mid \bar{L} \in \mathcal{C} \}$$

$co-NP$: PROBLEME MIT KOMPLEMENT IN NP

$$co-C := \{ L \mid \bar{L} \in C \}$$

- **Interessant für nichtdeterministische Klassen**
 - Für deterministische Komplexitätsklassen gilt $C = co-C$
Akzeptieren/Verwerfen einer DTM ist vertauschbar
 - Nichtdeterministisches Akzeptieren ist komplizierter:
OTM akzeptiert, wenn Orakel **einen** akzeptablen Lösungsvorschlag machen kann

$co-\mathcal{NP}$: PROBLEME MIT KOMPLEMENT IN \mathcal{NP}

$$co-\mathcal{C} := \{ L \mid \bar{L} \in \mathcal{C} \}$$

- **Interessant für nichtdeterministische Klassen**
 - Für deterministische Komplexitätsklassen gilt $\mathcal{C} = co-\mathcal{C}$
Akzeptieren/Verwerfen einer DTM ist vertauschbar
 - Nichtdeterministisches Akzeptieren ist komplizierter:
OTM akzeptiert, wenn Orakel **einen** akzeptablen Lösungsvorschlag machen kann
- **Beispiele für Probleme in $co-\mathcal{NP}$:**
 - Menge der allgemeingültigen Formeln (Komplement von SAT)
 - Das Primzahlproblem (Komplement von Zusammengesetztheit) (jetzt \mathcal{P})

$co-\mathcal{NP}$: PROBLEME MIT KOMPLEMENT IN \mathcal{NP}

$$co-\mathcal{C} := \{ L \mid \bar{L} \in \mathcal{C} \}$$

- **Interessant für nichtdeterministische Klassen**
 - Für deterministische Komplexitätsklassen gilt $\mathcal{C} = co-\mathcal{C}$
Akzeptieren/Verwerfen einer DTM ist vertauschbar
 - Nichtdeterministisches Akzeptieren ist komplizierter:
OTM akzeptiert, wenn Orakel **einen** akzeptablen Lösungsvorschlag machen kann
- **Beispiele für Probleme in $co-\mathcal{NP}$:**
 - Menge der allgemeingültigen Formeln (Komplement von SAT)
 - Das Primzahlproblem (Komplement von Zusammengesetztheit) (jetzt \mathcal{P})
- **Bisherige Erkenntnisse deuten auf $co-\mathcal{NP} \neq \mathcal{NP}$**
 - Wenn $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$, dann $co-\mathcal{NP} = co-\mathcal{P} = \mathcal{P} = \mathcal{NP}$
 - $\mathcal{NP} = co-\mathcal{NP} \Leftrightarrow \mathcal{NPC} \cap co-\mathcal{NP} \neq \emptyset$
 - \Rightarrow : offensichtlich, da $\mathcal{NPC} \neq \emptyset$
 - \Leftarrow : Ist $L \in \mathcal{NPC} \cap co-\mathcal{NP}$ so gilt $\bar{L}' \leq_p L$ für jedes $L' \in co-\mathcal{NP}$ also $L' \leq_p \bar{L} \in \mathcal{NP}$

Struktur der Klassen zwischen \mathcal{NP} und $PSPACE$

- **Wenn ein Orakel ein Problem entscheiden könnte**

- Σ_2^P : Sprachen von OTMs, deren Orakel ein \mathcal{NP} -Problem entscheidet
- Π_2^P : Sprachen von OTMs, deren Orakel ein $co\text{-}\mathcal{NP}$ -Problem entscheidet
- Σ_i^P / Π_i^P : Sprachen von OTMs mit Orakel in $\Pi_{i-1}^P / \Sigma_{i-1}^P$

Es wird jeweils angenommen, daß das Orakel seine Entscheidung “ $x \in L$ ” in einem Schritt fällt

- **Klassen mit großer theoretischer Bedeutung**

- Wenn $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$, dann sind alle Klassen verschieden
- Es gibt Σ_i^P / Π_i^P -vollständige Probleme
z.B. QBF_i : Version von QBF mit genau i alternierenden Quantoren

WICHTIGE VERTRETER VON KOMPLEXITÄTSKLASSEN

- **Isomorphie ungerichteter Graphen** \mathcal{NP} , nicht vollständig
- **Zuverlässigkeit von Netzwerken** \mathcal{NP} -hart, vermutlich nicht in \mathcal{NP}
 - Wahrscheinlichkeit für fehlerfreie Verbindung zwischen zwei Knoten
- **Minimale äquivalente Schaltkreise** Σ_2^P , also \mathcal{NP} -hart, nicht in \mathcal{NP}
 - Bestimme optimale Größe einer Schaltung
- **$n \times n$ -Schach, Dame** $EXPTIME$ (-vollständig)
 - Exponentiell viele Züge bis Spielende möglich
- **TSP* : Bestimmung aller Rundreisen mit gegebenen Kosten** $EXSPACE$
 - Unrealistische Problemstellung: zu viele Lösungen
- **$n \times n$ -Go** $EXSPACE$ (-vollständig)
- **Äquivalenz regulärer Ausdrücke mit Iteration** $EXSPACE$ -vollständig
 - Einfache Problemstellung mit sehr schwieriger Lösung
 - Ausdrücke dürfen $E^k = \underbrace{E \circ E \dots \circ E}_{k\text{-mal}}$ enthalten

- **Welche der folgenden Inklusionen sind echt?**

$LOGSPACE \subseteq NLOGSPACE$

$\subseteq \mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP} \subseteq PSPACE = NPSPACE$

$\subseteq EXPTIME \subseteq NEXPTIME \subseteq EXPSPACE \subseteq \dots$

- **Welche der folgenden Inklusionen sind echt?**

$LOGSPACE \subseteq NLOGSPACE$

$\subseteq \mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP} \subseteq PSPACE = NPSPACE$

$\subseteq EXPTIME \subseteq NEXPTIME \subseteq EXPSPACE \subseteq \dots$

- **Wie beweist man Unlösbarkeit in Platz/Zeit f**

– Additive und multiplikative Konstanten verändern die Klasse nicht

↳ **Diagonalisierung** über alle Probleme, die in Komplexität f lösbar sind

- **Welche der folgenden Inklusionen sind echt?**

$LOGSPACE \subseteq NLOGSPACE$
 $\subseteq \mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP} \subseteq PSPACE = NPSPACE$
 $\subseteq EXPTIME \subseteq NEXPTIME \subseteq EXPSPACE \subseteq \dots$

- **Wie beweist man Unlösbarkeit in Platz/Zeit f**

– Additive und multiplikative Konstanten verändern die Klasse nicht
↳ **Diagonalisierung** über alle Probleme, die in Komplexität f lösbar sind

- **Hilfsmittel: Konstruierbare Funktionen**

– Funktionen, deren Komplexität durch ihren Wert beschränkt ist

- $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ ist **platzkonstruierbar**, wenn \hat{f} in Platz $\mathcal{O}(f)$ berechenbar
- $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ ist **zeitkonstruierbar**, wenn \hat{f} in Zeit $\mathcal{O}(f)$ berechenbar

$\hat{f} : \{1\}^* \rightarrow \{0, 1\}^*$ berechnet bei Eingabe 1^n die Binärdarstellung $r_b(f(n))$ von $f(n)$

Rahmenbedingungen: $f(n) \geq \log n$ (Platz) bzw. $f(n) \geq n \log n$ (Zeit) für alle n

- Arithmetikfunktionen $(\log n, n^k, 2^n, \dots)$ sind zeit- und platzkonstruierbar

DAS PLATZHIERARCHIE-THEOREM

Für jede platzkonstruierbare Funktion f gibt es eine Sprache $L \in SPACE(f)$, deren Platzkomplexität nicht in $o(f)$ liegt

DAS PLATZHIERARCHIE-THEOREM

Für jede platzkonstruierbare Funktion f gibt es eine Sprache $L \in SPACE(f)$, deren Platzkomplexität nicht in $o(f)$ liegt

- **Konstruiere L durch Diagonalisierung**

- Definiere L durch Konstruktion ihrer charakteristischen Funktion

- Sei $h(n) = \begin{cases} 1 & \Phi_i(n) \leq 2^{f(n)} \wedge s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n) \wedge \varphi_i(n) = 0 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$ mit $i = \pi_1(n)$

$s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n) \equiv h$ benutzt zur Simulation von $\varphi_i(n)$ maximal Platz $f(n)$.

Benutzt die Simulation von $\varphi_i(n)$ Platz $d \cdot s_{M_i}(n)$, so muß $s_{M_i}(n) \leq f(n)/d$ gelten

- h ist eine Entscheidungsfunktion, die in Platz $\mathcal{O}(f)$ berechenbar ist

- Definiere $L := h^{-1}(\{1\})$ (also $\chi_L = h$), also $L \in SPACE(f)$

DAS PLATZHIERARCHIE-THEOREM

Für jede platzkonstruierbare Funktion f gibt es eine Sprache $L \in SPACE(f)$, deren Platzkomplexität nicht in $o(f)$ liegt

- **Konstruiere L durch Diagonalisierung**

- Definiere L durch Konstruktion ihrer charakteristischen Funktion

- Sei $h(n) = \begin{cases} 1 & \Phi_i(n) \leq 2^{f(n)} \wedge s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n) \wedge \varphi_i(n) = 0 \quad \text{mit } i = \pi_1(n) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$

$s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n) \equiv h$ benutzt zur Simulation von $\varphi_i(n)$ maximal Platz $f(n)$.

Benutzt die Simulation von $\varphi_i(n)$ Platz $d * s_{M_i}(n)$, so muß $s_{M_i}(n) \leq f(n)/d$ gelten

- h ist eine Entscheidungsfunktion, die in Platz $\mathcal{O}(f)$ berechenbar ist

- Definiere $L := h^{-1}(\{1\})$ (also $\chi_L = h$), also $L \in SPACE(f)$

- **Die Platzkomplexität von L ist nicht in $o(f)$**

- Falls L durch ein Programm mit Komplexität $o(f)$ entschieden wird, so gilt $\chi_L = \varphi_k$ für ein k mit $s_{M_k}(n) < c * f(n)$ für alle $c > 0$, $n \geq n_0$

- Wähle $n := \langle k, n_0 \rangle$ (also $k = \pi_1(n)$) für das zu $(1/d)$ passende n_0

Dann gilt $n \geq n_0$, also $s_{M_k}(n) < (1/d) * f(n)$ bzw. $s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n)$

- Es folgt $n \in L \Leftrightarrow h(n) = 1 \Leftrightarrow \varphi_k(n) = 0 \wedge s_{M_i}(n) \leq^{**} f(n) \Leftrightarrow n \notin L$

- **Platzkomplexität bildet eine echte Hierarchie**
 - $SPACE(f) \subset SPACE(g)$ falls g platzkonstruierbar und $f \in o(g)$
 - $SPACE(n^\epsilon) \subset SPACE(n^{\epsilon'})$ für alle $0 \leq \epsilon < \epsilon'$
 - $NLOGSPACE \subseteq SPACE(\log^2 n) \subset SPACE(n) \subset PSPACE$
 - $NPSPACE \subset EXPSPACE$

KONSEQUENZEN DES HIERARCHIETHEOREMS

- **Platzkomplexität bildet eine echte Hierarchie**

- $SPACE(f) \subset SPACE(g)$ falls g platzkonstruierbar und $f \in o(g)$
- $SPACE(n^\epsilon) \subset SPACE(n^{\epsilon'})$ für alle $0 \leq \epsilon < \epsilon'$
- $NLOGSPACE \subseteq SPACE(\log^2 n) \subset SPACE(n) \subset PSPACE$
- $NPSPACE \subset EXPSPACE$

- **Zeitkomplexität bildet eine echte Hierarchie**

- **Für jede zeitkonstruierbare Funktion f gibt es eine mSprache $L \in TIME(f)$ deren Zeitkomplexität nicht in $o(f / \log f)$ liegt**
 - Beweis analog zu Platzhierarchietheorem
- $TIME(f) \subset TIME(g)$ falls g platzkonstruierbar und $f \in o(g / \log g)$
- $TIME(n^\epsilon) \subset TIME(n^{\epsilon'})$ für alle $0 \leq \epsilon < \epsilon'$
- $\mathcal{P} \subset EXPTIME$

DIE KOMPLEXITÄTSKLASSENHIERARCHIE

