

Theoretische Informatik II

Einheit 5.3

Funktionale & Logische Programme



1. Der λ -Kalkül
2. Arithmetische Repräsentierbarkeit
3. Die Churchsche These

Grundlage funktionaler Programmiersprachen

- **Einfacher mathematischer Mechanismus**

- Funktionen werden **definiert** und **angewandt**
- Beschreibung des Funktionsverhaltens wird zum **Namen** der Funktion
- Funktionswerte werden ausgerechnet durch **Einsetzen** von Werten

- **Leicht zu verstehende Basiskonzepte**

1. **Definition** einer Funktion:

$$f \hat{=} \lambda x. 2 * x + 3$$

λ -Abstraktion

Name der Funktion irrelevant für Beschreibung des Verhaltens

2. **Anwendung** der Funktion (ohne Auswertung):

$$f(4) \hat{=} (\lambda x. 2 * x + 3)(4)$$

Applikation

3. **Auswertung** einer Funktionsanwendung (tatsächliches Ausrechnen):

$$(\lambda x. 2 * x + 3)(4) \xrightarrow{\beta} 2 * 4 + 3 \xrightarrow{*} 11$$

Reduktion

● Einfache Programmiersprache: λ -Terme

– Variablen x

– $\lambda x . t$, wobei x Variable und t λ -Term

Vorkommen von x in t werden **gebunden**

λ -Abstraktion

– $f t$, wobei t und f λ -Terme

Applikation

– (t) , wobei t λ -Term

● Prioritäten und Kurzschreibweisen

– Applikation bindet stärker als λ -Abstraktion

– Applikation ist **links**-assoziativ:

$$f t_1 t_2 \hat{=} (f t_1) t_2$$

– Notation $f(t_1, \dots, t_n)$ steht für iterierte Applikation $f t_1 \dots t_n$

● Beispiele für λ -Terme

– x

Symbole sind immer Variablen

– $\lambda f . \lambda x . f(x)$

Anwendung einer Funktion

– $\lambda f . \lambda g . \lambda x . f g (g x)$

Funktionen höherer Ordnung

– $x(x)$

Selbstanwendung

λ-KALKÜL – BERECHNUNG DURCH AUSWERTUNG

• Ersetze Funktionsparameter durch -argumente

– **Reduktion** $(\lambda x . t) (b) \xrightarrow{\beta} t[b/x]$

– **Substitution** $t[b/x]$: ersetze freie Vorkommen von x in t durch b

Sonderfälle: $\llbracket \lambda x . u \rrbracket [b/x] = \lambda x . u$ *x ist nicht frei in u*

$\llbracket \lambda x . u \rrbracket [b/y] = \llbracket \lambda z . u[z/x] \rrbracket [b/y]$ *$y \neq x$ frei in u , x frei in b , z neu*

• Substitution und Reduktion am Beispiel

$(\lambda n . \lambda f . \lambda x . n f (f x)) (\lambda f . \lambda x . x)$

→ $\lambda f . \lambda x . (\lambda f . \lambda x . x) f (f x)$

→ $\lambda f . \lambda x . (\lambda x . x) (f x)$

→ $\lambda f . \lambda x . (f x)$

⇓

$(\lambda n . \lambda f . \lambda x . n f (f x)) (\lambda f . \lambda x . x) \xrightarrow{3} \lambda f . \lambda x . f x$

VOM λ -KALKÜL ZU ECHTEN PROGRAMMEN

- **λ -Kalkül ist der Basismechanismus**
 - Die *Assemblersprache* funktionaler Programme
 - Spezialhardware (Lisp-Maschinen) kann λ -Terme direkt auswerten
- **Programm- und Datenstrukturen werden codiert**
 - Berechnung auf λ -Ausdrücken muß *Effekte auf Struktur simulieren*
 - Nicht anders als in konventionellen Computern
 - Datenstrukturen werden als Bitketten codiert
 - Programmstrukturen werden in Sprungbefehle übersetzt
- **Die wichtigsten Strukturen sind leicht codierbar**
 - Boolesche Operationen: *T, F, if b then s else t*
 - Tupel / Projektionen: *(s, t), pair.1, pair.2, let (x, y) = pair in t*
 - Zahlen und arithmetische Operationen
 - Iteration oder Rekursion von Funktionen

DARSTELLUNG BOOLESCHER OPERATOREN IM λ -KALKÜL

Zwei verschiedene Objekte und ein Test

$$\mathbf{T} \equiv \lambda x. \lambda y. x$$

$$\mathbf{F} \equiv \lambda x. \lambda y. y$$

$$\text{if } b \text{ then } s \text{ else } t \equiv b s t$$

Konditional(-simulation) ist invers zu T und F

$$\begin{aligned} & \text{if } \mathbf{T} \text{ then } s \text{ else } t \\ \equiv & \mathbf{T} s t \\ \equiv & (\lambda x. \lambda y. x) s t \\ \longrightarrow & (\lambda y. s) t \\ \longrightarrow & s \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \text{if } \mathbf{F} \text{ then } s \text{ else } t \\ \equiv & \mathbf{F} s t \\ \equiv & (\lambda x. \lambda y. y) s t \\ \longrightarrow & (\lambda y. y) t \\ \longrightarrow & t \end{aligned}$$

PAARE: DATENKAPSELUNG UND KOMPONENTENZUGRIFF

$$(u, v) \equiv \lambda \text{pair}. \text{pair } u \ v$$

$$\text{pair}.1 \equiv \text{pair } (\lambda x. \lambda y. x)$$

$$\text{pair}.2 \equiv \text{pair } (\lambda x. \lambda y. y)$$

$$\text{let } (x, y) = \text{pair in } t \equiv \text{pair } (\lambda x. \lambda y. t)$$

Analyseoperator ist invers zur Paarbildung

$$\begin{aligned} & \text{let } (x, y) = (u, v) \text{ in } t \\ \equiv & (u, v) (\lambda x. \lambda y. t) \\ \equiv & (\lambda \text{pair}. \text{pair } u \ v) (\lambda x. \lambda y. t) \\ \longrightarrow & (\lambda x. \lambda y. t) u \ v \\ \longrightarrow & (\lambda y. t[u/x]) v \\ \longrightarrow & t[u, v/x, y] \end{aligned}$$

SIMULATION ARITHMETISCHER OPERATIONEN

- **Darstellung natürlicher Zahlen durch iterierte Terme**

- Semantisch: wiederholte Anwendung von Funktionen

- Repräsentiere die Zahl n durch den Term $\lambda f . \lambda x . \underbrace{f (f . . (f x) . .)}_{n\text{-mal}}$

- Notation: $\bar{n} \equiv \lambda f . \lambda x . f^n x$

n-mal

- Bezeichnung: **Church Numerals**

- **$f: \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ λ -berechenbar:**

- Es gibt einen λ -Term t mit der Eigenschaft

$$f(x_1, \dots, x_n) = m \Leftrightarrow t \ \bar{x}_1 . . \bar{x}_n = \bar{m}$$

- **Operationen müssen Termvielfachheit berechnen**

- Simulation einer Funktion auf Darstellung von Zahlen
muß Darstellung des Funktionsergebnisses liefern

- z.B. **add** $\bar{m} \ \bar{n}$ muß als Wert immer den Term $\overline{m+n}$ ergeben

PROGRAMMIERUNG IM λ -KALKÜL

• **Nachfolgerfunktion:** $s \equiv \lambda n. \lambda f. \lambda x. n \ f \ (f \ x)$

– Zeige: Der Wert von $s \ \bar{n}$ ist der Term $\overline{n+1}$

$$\begin{aligned} s \ \bar{n} &\equiv (\lambda n. \lambda f. \lambda x. n \ f \ (f \ x)) (\lambda f. \lambda x. f^n \ x) \\ &\longrightarrow \lambda f. \lambda x. (\lambda f. \lambda x. f^n \ x) \ f \ (f \ x) \\ &\longrightarrow \lambda f. \lambda x. (\lambda x. f^n \ x) \ (f \ x) \\ &\longrightarrow \lambda f. \lambda x. f^n \ (f \ x) \\ &\longrightarrow \lambda f. \lambda x. f^{n+1} \ x \equiv \overline{n+1} \end{aligned}$$

• **Addition:** $add \equiv \lambda m. \lambda n. \lambda f. \lambda x. m \ f \ (n \ f \ x)$

• **Multiplikation:** $mul \equiv \lambda m. \lambda n. \lambda f. \lambda x. m \ (n \ f) \ x$

• **Test auf Null:** $zero \equiv \lambda n. n \ (\lambda n. F) \ T$

• **Vorgängerfunktion:**

$$p \equiv \lambda n. (n \ (\lambda f x. (s, \text{let } (f, x) = fx \text{ in } f \ x)) \ (\lambda z. \bar{0}, \bar{0})).2$$

- **Wende Fixpunktkombinator auf Funktionskörper an**

- **Fixpunktkombinator**: λ -Term R mit Eigenschaft $R t = t (R t)$ für alle t
- Definiert man f durch $F \equiv R (\lambda f . \lambda x . t[f, x])$, wobei im Programmkörper t sowohl f als auch x vorkommen können, dann gilt

$$F x = (\lambda f . \lambda x . t[f, x]) F x \xrightarrow{*} t[F, x]$$

- Kurzschreibweise: $F \equiv \text{letrec } f(x) = t \text{ } (\equiv R(\lambda f . \lambda x . t))$

- **Y-Kombinator**: $Y \equiv \lambda f . (\lambda x . f (x x)) (\lambda x . f (x x))$

- Bekanntester Fixpunktkombinator

$$\begin{aligned} Y t &\equiv (\lambda f . (\lambda x . f (x x)) (\lambda x . f (x x))) t \\ &\longrightarrow (\lambda x . t (x x)) (\lambda x . t (x x)) \\ &\longrightarrow t ((\lambda x . t (x x)) (\lambda x . t (x x))) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} t (Y t) &\equiv t ((\lambda f . (\lambda x . f (x x)) (\lambda x . f (x x))) t) \\ &\longrightarrow t ((\lambda x . t (x x)) (\lambda x . t (x x))) \end{aligned}$$

DER λ -KALKÜL IST TURING-MÄCHTIG

Alle μ -rekursiven Funktionen sind λ -berechenbar

- **Nachfolgerfunktion s :** $s \equiv \lambda n. \lambda f. \lambda x. n f (f x)$
- **Projektionsfunktionen pr_m^n :** $pr_m^n \equiv \lambda x_1. \dots \lambda x_n. x_m$
- **Konstantenfunktion c_m^n :** $c_m^n \equiv \lambda x_1. \dots \lambda x_n. \bar{m}$
- **Komposition $f \circ (g_1, \dots, g_n)$:**
 $\circ \equiv \lambda f. \lambda g_1. \dots \lambda g_n. \lambda x. f (g_1 x) \dots (g_n x)$
- **Primitive Rekursion $Pr[f, g]$:**
 $PR \equiv \lambda f. \lambda g. \text{letrec } h(x) = \lambda y. \text{if zero } y \text{ then } f x \text{ else } g x (p y) (h x (p y))$
- **Minimierung $\mu[f]$:**
 $Mu \equiv \lambda f. \lambda x. (\text{letrec } \text{min}(y) = \text{if zero}(f x y) \text{ then } y \text{ else } \text{min}(s y)) \bar{0}$

Rechtfertigung logischer Programmiersprachen

- **Spezifikation von Funktionen in logischem Kalkül**
 - Formeln repräsentieren Ein-/Ausgabeverhalten von Funktionen
 - Repräsentation muß eindeutig sein (nur eine Ausgabe pro Eingabe)
 - Eindeutigkeit muß ausschließlich aus logischen Axiomen beweisbar sein
- **Zentraler Begriff: Gültigkeit in einer Theorie**
 - Logische **Theorie T** gegeben durch formale Sprache und Axiome
 - Formel F ist **gültig in T** ($\models_T F$), wenn F logisch aus den Axiomen folgt
- **Berechenbarkeitsbegriff: $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ repräsentierbar in T**
 - Es gibt eine Formel F mit $f(i_1, \dots, i_k) = j$ g.d.w. $\models_T F(\bar{i}_1, \dots, \bar{i}_k, \bar{j})$,
d.h. in der Theorie T ist beweisbar, ob f einen bestimmten Wert annimmt
 - \bar{n} ist ein **Term** der formalen Sprache, der die **Zahl n** codiert

DIE ARITHMETISCHE THEORIE \mathcal{Q}

- **Formale Sprache**

- Sprache der Prädikatenlogik (mit Gleichheit)
- Konstantensymbol $\bar{0}$
- Einstelliges Funktionssymbol s
- Zweistellige Funktionssymbole $+$ und $*$

- **Semantik: Logik + 7 Axiome**

(ohne Induktion!)

$$Q_1: \forall x, y. s(x) = s(y) \Rightarrow x = y$$

$$Q_4: \forall x. x + \bar{0} = x$$

$$Q_2: \forall x. s(x) \neq \bar{0}$$

$$Q_5: \forall x, y. x + s(y) = s(x + y)$$

$$Q_3: \forall x. x \neq \bar{0} \Rightarrow \exists y. x = s(y)$$

$$Q_6: \forall x. x * \bar{0} = \bar{0}$$

$$Q_7: \forall x, y. x * s(y) = (x * y) + x$$

- **Axiome gelten auch für Nichtstandardzahlen**

- Es sind auch **andere Interpretationen der Symbole $s, +, *$** möglich

Definiere Operationen $s, +, *$ auf $\mathbb{N} \cup \{\infty, \infty'\}$

Kommutativität, Assoziativität müssen auf $\mathbb{N} \cup \{\infty, \infty'\}$ nicht gelten

Dennoch kann man alle berechenbaren Funktionen in \mathcal{Q} repräsentieren

REPRÄSENTIERBARKEIT IN \mathcal{Q}

- $f: \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ **arithmetisch repräsentierbar**

– f ist repräsentierbar in \mathcal{Q} , wobei $n \in \mathbb{N}$ codiert als $\bar{n} \equiv \underbrace{s(\dots(s(\bar{0})))}_{n\text{-mal}}$

- **Beispiele arithmetisch repräsentierbarer Funktionen**

Addition: suche 3-stellige Formel ADD mit $i+j=k$ gdw. $\models_{\mathcal{Q}} \text{ADD}(\bar{i}, \bar{j}, \bar{k})$

Einfach, da $+$ Teil der Sprache ist: $\text{ADD}(x_1, x_2, y) \equiv y = x_1 + x_2$

Multiplikation

$\text{MUL}(x_1, x_2, y) \equiv y = x_1 * x_2$

Vergleich \leq (Hilfsprädikat für Funktionsbeschreibungen)

$\text{LE}(x, y) \equiv \exists z. x + z = y$

$<$

$\text{LT}(x, y) \equiv \text{LE}(s(x), y)$

Subtraktion

$\text{SUB}(x_1, x_2, y) \equiv x_1 = x_2 + y \vee (\text{LE}(x_1, x_2) \wedge y = \bar{0})$

Division

$\text{DIV}(x_1, x_2, y) \equiv \exists z. \text{LT}(z, x_2) \wedge x_2 * y + z = x_1$

Divisionsrest/Modulo

$\text{MOD}(x_1, x_2, y) \equiv \text{LT}(y, x_2) \wedge \exists z. x_2 * z + y = x_1$

- **Repräsentierbarkeit in \mathcal{Q} ist Turing-mächtig**

– Alle μ -rekursiven Funktionen sind repräsentierbar in \mathcal{Q}

\mapsto Anhang

WEITERE MODELLE FÜR BERECHENBARKEIT

- **Abakus**

- Erweiterung des mechanischen Abakus: beliebig viele Stangen / Kugeln
- Zwei Operationen: Kugel hinzunehmen / Kugel wegnehmen

- **Registermaschinen**

- Direkter Zugriff auf endliche Zahl von Registern
- Register enthalten (unbegrenzte) natürliche Zahlen
- Befehle entsprechen elementarem Assembler

- **Mini-PASCAL / mini-JAVA**

- Basisversion einer imperativen höheren Programmiersprache
- Arithmetische Operationen, Fallunterscheidung, Schleifen
- Operationale Semantik erklärt Bedeutung der Befehle

- **Markov-Algorithmen**

- Wie Typ-0 Grammatiken, aber mit fester Strategie für Regelanwendung
- Verarbeitet Eingabeworte, statt mit einem Startsymbol zu beginnen

Alle Modelle sind ebenfalls Turing-mächtig

DIE CHURCHSCHE THESE

- **Alle Berechenbarkeitsmodelle sind äquivalent**
 - Keines kann mehr berechnen als Turingmaschinen
 - Es ist keine Funktion bekannt, die man intuitiv als berechenbar ansieht, aber nicht mit einer Turingmaschine berechnen kann
- **These von Alonzo Church: Die Klasse der Turing-berechenbaren Funktionen ist identisch mit der Klasse der intuitiv berechenbaren Funktionen**
 - **Unbeweisbar**e, aber wahrscheinlich richtige Behauptung
 - **Arbeitshypothese** für theoretische Argumente, die es ermöglicht, in Beweisen intuitiv formulierte Programme anstelle von konkreten Turingmaschinen zu verwenden

- **Es gibt viele äquivalente Modelle**

- **Maschinenbasierte Modelle:** Turingmaschinen, Registermaschinen, ...
- **Programmiersprachenbasierte Modelle:** Mini-PASCAL, Mini-Java, ...
- **Abstrakte mathematische Beschreibung:** rekursive Funktionen
- **Funktionale Programmierung:** λ -Kalkül
- **Logische Programmierung:** Arithmetische Repräsentierbarkeit

- **Alle Berechenbarkeitsmodelle sind i.w. äquivalent**

- **These:** Alle berechenbaren Funktionen sind Turing-berechenbar (oder rekursiv, λ -berechenbar, arithmetisch repräsentierbar, ...)
- Die Theorie des Berechenbaren **hängt nicht vom konkreten Modell ab**, sondern basiert auf allgemeinen Eigenschaften, die alle Modelle (implizit) gemeinsam haben

ANHANG

REPRÄSENTIERBARKEIT IN \mathcal{Q}

- Definiere **Numeral** $\bar{n} \equiv \underbrace{s(\dots(s(\bar{0})))}_{n\text{-mal}}$

– Codierung der Zahl n als Term der formalen Sprache von \mathcal{Q}

- Definiere: $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ **repräsentierbar in \mathcal{Q}**

Es gibt eine $k+1$ -stellige Formel F , so daß für alle $(i_1, \dots, i_k) \in \mathbb{N}^k, j \in \mathbb{N}$ gilt:

$$f(i_1, \dots, i_k) = j \text{ impliziert } \models_{\mathcal{Q}} F(\bar{i}_1, \dots, \bar{i}_k, \bar{j})$$

$$f(i_1, \dots, i_k) \neq j \text{ impliziert } \models_{\mathcal{Q}} \neg F(\bar{i}_1, \dots, \bar{i}_k, \bar{j})$$

In \mathcal{Q} ist beweisbar, ob f bei Eingabe i_1, \dots, i_k einen Wert j annimmt

- **Konstruktion repräsentierbarer Funktionen**

- Angabe einer Formel F , die das Ein-/Ausgabeverhalten von f beschreibt
- **Nachweis**, daß F (nur) für gültige Ein-/Ausgabepaare in \mathcal{Q} beweisbar ist

BEISPIELE REPRÄSENTIERBARER FUNKTIONEN

• Addition

- Bestimme eine 3-stellige Formel ADD mit $i+j=k$ gdw. $\models_Q \text{ADD}(\bar{i}, \bar{j}, \bar{k})$
- Einfach, da Addition vordefiniert: $\text{ADD}(x_1, x_2, y) \equiv y=x_1+x_2$

• Korrektheit der Repräsentation

- Zeige: für alle $i, j, k \in \mathbb{N}$ mit $i+j=k$ gilt $\models_Q \bar{k}=\bar{i}+\bar{j}$ ($\hat{=}$ $\text{ADD}(\bar{i}, \bar{j}, \bar{k})$)
und für alle $i, j, k \in \mathbb{N}$ mit $i+j \neq k$ gilt $\models_Q \bar{k} \neq \bar{i}+\bar{j}$

Sei i beliebig, aber fest. Wir führen den Beweis durch Induktion über j :

- Für $j = 0$ folgt $i=k$, also $\bar{i}=\bar{k}$ und über Axiom Q₄: $\models_Q \bar{i}+\bar{0}=\bar{i}$
- Es gelte $\models_Q \bar{n}=\bar{i}+\bar{j}$ für alle n und $j=m \in \mathbb{N}$ mit $i+j=n$
- Es sei $j=m+1$, also $\bar{j}=\mathbf{s}(\bar{m})$ und es gelte $i+j=k$.

Dann gilt $k = i+m+1 = n+1$ und $\bar{k}=\mathbf{s}(\bar{n})$.

Mit Axiom Q₅ folgt $\models_Q \bar{i}+\bar{j} = \bar{i}+\mathbf{s}(\bar{m}) = \mathbf{s}(\bar{i}+\bar{m}) = \mathbf{s}(\bar{n}) = \bar{k}$

Der Beweis für $i+j \neq k$ impliziert $\models_Q \bar{k} \neq \bar{i}+\bar{j}$ ist analog

BEISPIELE REPRÄSENTIERBARER FUNKTIONEN (II)

- **Multiplikation** $MUL(x_1, x_2, y) \equiv y = x_1 * x_2$
- **Vergleich** \leq (Prädikat) $LE(x, y) \equiv \exists z. x + z = y$
 $<$ $LT(x, y) \equiv LE(s(x), y)$
- **Subtraktion** $SUB(x_1, x_2, y) \equiv x_1 = x_2 + y \vee (LE(x_1, x_2) \wedge y = \bar{0})$
- **Division** $DIV(x_1, x_2, y) \equiv \exists z. LT(z, x_2) \wedge x_2 * y + z = x_1$
- **Divisionsrest/Modulo**
 $MOD(x_1, x_2, y) \equiv LT(y, x_2) \wedge \exists z. x_2 * z + y = x_1$
- **Teilbarkeit** (Prädikat) $DIVIDES(x_1, x_2) \equiv \exists z. x_1 * z = x_2$
- **Primzahleigenschaft** (Prädikat)
 $PRIME(x) \equiv \forall y. (LT(y, x) \wedge LT(\bar{1}, y)) \Rightarrow \neg DIVIDES(y, x)$

Mehr Beispiele in den Übungen

Definiere **Min-rekursive Funktionen**

Definition rekursiver Funktionen ohne primitive Rekursion

- \mathcal{R}_{min} : Menge der **min-rekursiven Funktionen**

- Addition, Nachfolger, Projektions- oder Konstantenfunktion sowie
- Alle Funktionen, die aus min-rekursiven Funktionen durch Komposition oder Minimierung entstehen

Wichtiger Sonderfall für Vergleiche mit anderen Modellen

- $\mathcal{R}_{min} \subseteq \mathcal{R}$: min-rekursive Funktionen sind μ -rekursiv

- Offensichtlich, da Addition μ -rekursiv ist

- $\mathcal{R} \subseteq \mathcal{R}_{min}$: μ -rekursive Funktionen sind min-rekursiv

- Beschreibe Abarbeitung des Stacks einer primitiven Rekursion
- Suche nach erstem erzeugten Stack der Länge 1 (Details aufwendig)

Alle min-rekursiven Funktionen sind repräsentierbar

- **Nachfolgerfunktion s :** $S(x, y) \equiv y = s(x)$
- **Projektionsfunktionen pr_m^n :** $PR_m^n(x_1, \dots, x_n, y) \equiv y = x_m$
- **Konstantenfunktion c_m^n :** $C_m^n(x_1, \dots, x_n, y) \equiv y = \bar{m}$
- **Addition add :** $ADD(x_1, x_2, y) \equiv y = x_1 + x_2$
- **Komposition $f \circ (g_1, \dots, g_n)$:**
$$H(\vec{x}, z) \equiv \exists y_1, \dots, y_n. (G_1(\vec{x}, y_1) \wedge \dots \wedge G_n(\vec{x}, y_n) \wedge F(y_1, \dots, y_n, z))$$

H repräsentiert $f \circ (g_1, \dots, g_n)$, wenn F, G_1, \dots, G_n Repräsentationen von f, g_1, \dots, g_n
- **Minimierung $\mu[f]$:**
$$H(\vec{x}, y) \equiv \forall w. LE(w, y) \Rightarrow [F(\vec{x}, y, \bar{0}) \Leftrightarrow w = y]$$

H repräsentiert $\mu[f]$, wenn F Repräsentation von f